

Autor(en) des Beitrags:

Bortot, Dino; Bengler, Klaus

Titel des Beitrags:

Bewegungsprädiktion zur Steigerung der
Effizienz von
Mensch-Roboter-Kooperationen

Herausgeber:

e.V., Gesellschaft für Arbeitswissenschaft

Kongress- / Buchtitel:

Neue Arbeits- und Lebenswelten
gestalten

Verlag / Institution:

GfA Press

Verlagsort:

Dortmund

Jahr:

2010

Seiten:

945--948

Print-ISBN:

978-3-936804-08-9

Occurrences:

· Einrichtungen > Fakultäten > Fakultät
für Maschinenwesen > Institut für
Produktionstechnik > Lehrstuhl für
Ergonomie (Prof. Bengler) > 2010

Entries: